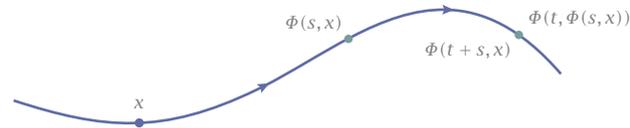


Abb 3 Flussseigenschaft



### 17.3 Flüsse

Ist das Vektorfeld  $v$  lipschitz auf  $V$ , so definieren alle seine – eindeutigen – Lösungskurven zu allen Anfangswerten zusammen eine Abbildung

$$\Phi: \mathbb{R} \times V \rightarrow V, \quad \Phi(t, x) = \varphi^t(x) = \varphi_x(t),$$

genannt der *Fluss* oder die *Flussabbildung* des Vektorfeldes. Aufgrund des Stetigkeitssatzes <sub>12</sub> ist sie stetig in  $x$ , und aufgrund der Konstruktion sogar differenzierbar in  $t$ .

- 13 **Flusssatz** Ist das Vektorfeld  $v$  lipschitz auf  $V$ , so gilt für seine Flussabbildung

$$\Phi(0, x) = x,$$

$$\Phi(t + s, x) = \Phi(t, (\Phi(s, x)))$$

für alle  $x \in V$  und alle  $s, t \in \mathbb{R}$ .  $\times$

««« Da  $\Phi(t, x)$  die Lösungskurve zum Anfangswert  $x$  bezeichnet, ist natürlich  $\Phi(0, x) = x$  für alle  $x$ . Betrachten wir beide Seiten der zweiten Gleichung als Funktion von  $t$  bei festem  $s$ , so sind *beide* Lösungskurven desselben Vektorfeldes  $v$  mit demselben Anfangswert  $\Phi(s, x)$  bei  $t = 0$ . Denn es gilt ja

$$\Phi(t + s, x)' = v(\Phi(t + s, x))$$

und

$$\Phi(t, \Phi(s, x))' = v(\Phi(t, \Phi(s, x))).$$

Aufgrund des Eindeutigkeitsatzes <sub>8</sub> stimmen beide Seiten somit überein. »»»

Die Gleichung

$$\Phi(t + s, x) = \Phi(t, (\Phi(s, x)))$$

bedeutet, dass es keinen Unterschied macht, ob ich vom Punkt  $x$  der Lösungskurve bis zum Zeitpunkt  $s$  folge und  $\Phi(s, x)$  als Anfangswert einer weiteren Lösungskurve bis zum Zeitpunkt  $t$  wähle, oder ob ich gleich von  $x$  »ohne Zwischenstopp« bis zum Zeitpunkt  $t + s$  fortschreite Abb 3.

### ■ Zeit- $t$ -Abbildungen

Wir wechseln jetzt die Perspektive und betrachten die Flussabbildung nicht als Bündel von Lösungskurven, sondern als Familie von *Zeit- $t$ -Abbildungen*

$$\Phi^t : V \rightarrow V, \quad x \mapsto \Phi^t(x) = \Phi(t, x).$$

Diese bildet also jeden Punkt  $x \in V$  auf den Punkt  $\Phi^t(x)$  der Lösungskurve mit Anfangswert  $x$  ab.

- 14 **Satz** Die Familie der Zeit- $t$ -Abbildungen  $(\Phi^t)_{t \in \mathbb{R}}$  eines lipschitzstetigen Vektorfeldes auf  $V$  bildet eine 1-Parametergruppe von Homöomorphismen von  $V$ . Das heißt, jedes  $\Phi^t$  ist ein Homöomorphismus von  $V$ , und es gilt

$$\Phi^0 = id, \quad \Phi^{t+s} = \Phi^t \circ \Phi^s$$

für alle  $t, s \in \mathbb{R}$ .  $\times$

««« Die Identitäten sind gleichbedeutend mit denen des Flusssatzes 13 und müssen nicht mehr bewiesen werden. Aus ihnen folgt insbesondere

$$\Phi^t \circ \Phi^{-t} = \Phi^{t-t} = \Phi^0 = \Phi^{-t+t} = \Phi^{-t} \circ \Phi^t.$$

Wegen  $\Phi^0 = id$  ist also  $\Phi^t$  umkehrbar, und die Umkehrabbildung ist

$$(\Phi^t)^{-1} = \Phi^{-t}, \quad t \in \mathbb{R}.$$

Da diese stetig sind, ist jede Zeit- $t$ -Abbildung ein Homöomorphismus von  $V$ . »»»

*Bemerkungen* a. Die Flussabbildung eines Vektorfeldes definiert somit einen *Homomorphismus* der additiven Gruppe  $\mathbb{R}$  in die Gruppe  $\text{Hom}(V)$  der Homöomorphismen auf  $V$ :

$$\Phi : (\mathbb{R}, +) \rightarrow (\text{Hom}, \circ), \quad t \mapsto \Phi^t.$$

Eine solche Familie von Abbildungen wird auch als *dynamisches System mit kontinuierlicher Zeit* bezeichnet.

b. Der Satz verallgemeinert das entsprechende Resultat für lineare Vektorfelder  $A$ . Dort war ja

$$\Phi^t = e^{At} : V \rightarrow V$$

eine 1-Parametergruppe von *linearen* Isomorphismen von  $V$ . Die Gruppenstruktur war dort eine algebraische Identität, die wir ohne den EE-Satz zeigten.  $\rightarrow$

### ■ Differenzierbarkeit

Ein lipschitzstetiges Vektorfeld generiert also eine 1-Parametergruppe von Homöomorphismen des Vektorraumes  $V$ . Ist das Vektorfeld darüber hinaus stetig differenzierbar, so gilt dasselbe auch für seine Flussabbildung.

- 15 **Satz** *Ist das lipschitzstetige Vektorfeld  $v$  auf  $V$  stetig differenzierbar, so ist jede Zeit- $t$ -Abbildung  $\Phi^t$  seines Flusses ein Diffeomorphismus von  $V$ . ✕*

Da wir bereits wissen, dass es sich bei den Zeit- $t$ -Abbildungen um Homöomorphismen handelt, ist nur noch deren stetige Differenzierbarkeit zu zeigen. Es genügt daher, Folgendes zu beweisen.

- 16 **Proposition** *Ist das lipschitzstetige Vektorfeld  $v$  stetig differenzierbar, so ist jede Zeit- $t$ -Abbildung  $\Phi^t$  seines Flusses ebenfalls stetig differenzierbar. Seine Ableitung  $\Lambda^t := D\Phi^t(x)$  ist die eindeutige Lösung des nichtautonomen linearen Anfangswertproblems*

$$\dot{\Lambda} = A(t)\Lambda, \quad \Lambda(0) = \text{Id}, \quad (4)$$

mit  $A(t) := Dv(\Phi^t(x))$ . ✕

Dieses Awp ergibt sich wie folgt. Falls wir die Differenzialgleichung

$$\dot{\Phi}^t(x) = v(\Phi^t(x))$$

nach  $x$  differenzieren und Differenziation nach  $x$  und  $t$  vertauschen dürfen, so erhalten wir die Differenzialgleichung

$$(D\Phi^t(x))' = Dv(\Phi^t(x))D\Phi^t(x).$$

Ihr Anfangswert ist  $D\Phi^0(x) = \text{Id}$ , da ja  $\Phi^0 = \text{id}$ . Fixieren wir also  $x$ , so erhalten wir genau das behauptete Awp für  $\Lambda(t) := D\Phi^t(x)$ .

Die Existenz und Eindeutigkeit einer Lösung ist jedenfalls kein Problem:

- 17 **Lemma** *Ist das Vektorfeld  $v$  auf  $V$  lipschitz und  $C^1$ , so besitzt das Anfangswertproblem (4) eine für alle  $t$  definierte eindeutige Lösung. ✕*

««« Ist  $v$  stetig differenzierbar, so liefert die Definition von  $A(t)$  eine stetige Abbildung  $A: \mathbb{R} \rightarrow L(V)$ . Diese ist gleichmäßig beschränkt in der Operatornorm von  $L(V)$  durch die globale Lipschitzkonstante von  $v$ . Somit können wir  $\dot{\Lambda} = A(t)\Lambda$  auffassen als eine stetig von  $t$  abhängende lipschitzstetige Differenzialgleichung auf dem Vektorraum  $L(V)$ . Der Zusatz zum Existenz- und Eindeutigkeitssatz 11 liefert dazu die gewünschte eindeutige Lösung. »»»

««« *Beweis der Proposition* Wir zeigen, dass

$$W^t(h) := \Phi^t(x+h) - \Phi^t(x) - \Lambda^t h = o(\|h\|).$$

Dann ist  $\Lambda^t$  von (4) die Ableitung der Flussabbildung. — Aufgrund des Hauptsatzes gilt

$$\begin{aligned}\Lambda^t h &= h + \int_0^t A(s) \Lambda^s h \, ds, \\ \Phi^t(x) &= x + \int_0^t v(\Phi^s(x)) \, ds, \\ \Phi^t(x+h) &= x+h + \int_0^t v(\Phi^s(x+h)) \, ds.\end{aligned}$$

Also ist

$$W^t(h) = \int_0^t (v(\Phi^s(x+h)) - v(\Phi^s(x)) - A(s)\Lambda^s h) \, ds.$$

Mit  $\Lambda^s h = \Phi^s(x+h) - \Phi^s(x) - W^s(h)$  wird dies zu

$$\begin{aligned}W^t(h) &= \int_0^t (v(\Phi^s(x+h)) - v(\Phi^s(x)) - A(s)(\Phi^s(x+h) - \Phi^s(x))) \, ds \\ &\quad + \int_0^t A(s)W^s(h) \, ds \\ &= \int_0^t \Delta(s) \, ds + \int_0^t A(s)W^s(h) \, ds\end{aligned}$$

mit

$$\Delta(s) = v(\Phi^s(x+h)) - v(\Phi^s(x)) - A(s)(\Phi^s(x+h) - \Phi^s(x)).$$

Aufgrund der gleichmäßigen Lipschitzstetigkeit von  $v$  ist  $\|A(s)\| \leq L$  für alle  $s$  und  $x$ . Also folgt

$$\|W^t(h)\| \leq \int_0^t \|\Delta(s)\| \, ds + L \int_0^t \|W^s(h)\| \, ds.$$

Mit einer Variante des Lemmas von Gronwall<sub>A-12</sub> gilt dann

$$\|W^t(h)\| \leq \int_0^t \|\Delta(s)\| e^{L(t-s)} \, ds.$$

Mit  $A(s) = Dv(\Phi^s(x))$  und dem Mittelwertsatz ist nun

$$\|\Delta(s)\| \leq \sup_{\xi \in I(s)} \|Dv(\xi) - Dv(\Phi^s(x))\| \|\Phi^s(x+h) - \Phi^s(x)\|$$

mit  $I(s) = [(\Phi^s(x+h), \Phi^s(x))]$ . Aufgrund des Stetigkeitssatzes<sub>12</sub> ist

$$\|\Phi^s(x+h) - \Phi^s(x)\| = O(\|h\|).$$

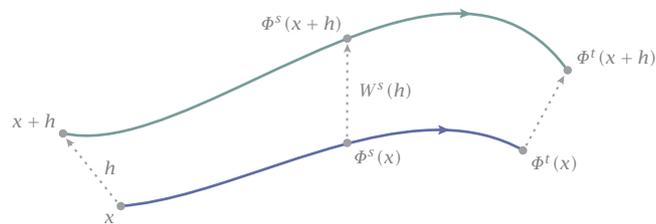
Andererseits gilt  $\xi \rightarrow \Phi^s(x)$  für  $h \rightarrow 0$ , und deshalb

$$\|Dv(\xi) - Dv(\Phi^s(x))\| \rightarrow 0, \quad h \rightarrow 0.$$

Also ist  $\|\Delta^t(h)\| = o(\|h\|)$  und damit  $\|W^t(h)\| = o(\|h\|)$ , wie zu zeigen war.  $\gggg$

Abb 4

Zum Beweis der Proposition



### ■ Variationsgleichung

Für die Abhängigkeit der Lösungen von den Anfangswerten ergibt sich daraus Folgendes. Setzen wir

$$\xi(t) = D\Phi^t(x)h = \Lambda(t)h,$$

so gilt

$$\Phi^t(x+h) = \Phi^t(x) + \xi(t) + o(h),$$

wobei die Kurve  $\xi$  der *Variationsgleichung*

$$\dot{\xi} = A(t)\xi, \quad \xi(0) = h,$$

entlang der Kurve  $\Phi^t(x)$  genügt. Sie beschreibt in erster Näherung die Änderung einer Lösungskurve bei kleinen Änderungen des Anfangswertes.

### ■ Höhere Regularität

Besitzt das Vektorfeld höhere Regularitätseigenschaften, so vererben sich diese auf den Fluss.

- 18 **Satz** Ist das Vektorfeld  $v$  auf  $V$  von der Klasse  $C^r$ , wobei  $1 \leq r \leq \infty$ , so ist seine Flussabbildung  $\Phi$  ebenfalls  $C^r$ .  $\times$

⟨⟨⟨⟨ Für  $r = 1$  ist die Behauptung bereits bewiesen<sub>15</sub>. Wir gehen daher induktiv davon aus, dass die Behauptung für irgendein  $r \geq 1$  gilt, und beweisen deren Gültigkeit für  $r + 1$ .

Sei also  $v$  ein  $C^{r+1}$ -Vektorfeld. Betrachte das Differenzialgleichungssystem

$$\begin{aligned} \dot{x} &= v(x), \\ \dot{u} &= Dv(x)u, \end{aligned} \tag{5}$$

und das zugehörige Vektorfeld

$$w : V \times V \rightarrow V \times V, \quad w(x, u) = \begin{pmatrix} v(x) \\ Dv(x)u \end{pmatrix}.$$

Dieses ist  $C^r$  auf  $V \times V$ . Also ist nach Induktionsannahme auch seine Flussabbildung  $\Psi$  von der Klasse  $C^r$ . Diese Flussabbildung ist aber gerade

$$\Psi^t(x, u) = \begin{pmatrix} \Phi^t(x) \\ D\Phi^t(x)u \end{pmatrix},$$

denn die zweite Gleichung in (5) ist gerade die Variationsgleichung der ersten Gleichung  $_{16}$ . Also ist nach Induktionsannahme  $D\Phi^t$  eine  $C^r$ -Abbildung. Dasselbe gilt für  $\dot{\Phi}^t$  aufgrund der Differentialgleichung. Also ist  $\Phi$  selbst eine  $C^{r+1}$ -Abbildung, und die Induktion ist abgeschlossen.  $\gggg$

#### 17.4

##### Der lokale EE-Satz

Bis jetzt gingen wir davon aus, dass ein Vektorfeld auf ganz  $V$  definiert und dort lipschitz ist. Das ist natürlich nicht immer der Fall.

► A. Die Differentialgleichung  $\dot{x} = x^2$  ist auf ganz  $\mathbb{R}$  erklärt, aber nicht gleichmäßig lipschitzstetig. Tatsächlich hat jede nichttriviale Lösung

$$x(t) = \frac{x_0}{1 - x_0 t}, \quad x_0 \neq 0,$$

eine Singularität.

B. Die Differentialgleichung  $\dot{x} = x^{-2}$  hat eine Singularität im Punkt 0, und die Lösung

$$x(t) = \sqrt[3]{3t + 1}$$

erreicht diesen Punkt in endlicher Zeit, verlässt also den Definitionsbereich der Differentialgleichung. ◀

Lösungen existieren im Allgemeinen also nicht für alle Zeiten. Aber jedes Anfangswertproblem eines *lokal lipschitzstetigen* Vektorfeldes besitzt immer eine eindeutige lokale und sogar *maximale Lösung*. Dazu benötigen wir einige Fakten über lipschitzstetige Abbildungen.

### ■ Lipschitzstetige Vektorfelder

**Definition** Ein Vektorfeld  $v$  auf einem Gebiet  $\Omega \subset V$  heißt *lokal lipschitzstetig*, wenn zu jedem Punkt in  $\Omega$  eine Umgebung  $U \subset \Omega$  und ein  $L \geq 0$  existiert, so dass  $v$  auf  $U$   $L$ -lipschitzstetig ist.  $\times$

► A. Lineare Vektorfelder  $x \mapsto Ax$  sind *global lipschitzstetig*, denn

$$\|Ax - Ay\| = \|A(x - y)\| \leq \|A\| \|x - y\|, \quad x, y \in V.$$

B. Jedes  $C^1$ -Vektorfeld auf einem Gebiet ist lokal lipschitz aufgrund des Schrankensatzes 14.16.

C. Das Vektorfeld  $x \mapsto x^{2/3}$  ist im Punkt  $0 \in \mathbb{R}$  *nicht* lokal lipschitz. ◀

19 **Lemma** Ist  $v$  auf dem Gebiet  $\Omega$  lokal lipschitz, so ist  $v$  auf jeder kompakten Teilmenge  $K \subset \Omega$  *gleichmäßig lipschitz*.  $\times$

◀◀◀ Sei  $K \subset \Omega$  kompakt. Wäre  $v$  *nicht* gleichmäßig lipschitz auf  $K$ , so existierten zu jedem  $n \geq 1$  Punkte  $x_n \neq y_n$  in  $K$  derart, dass

$$\|v(x_n) - v(y_n)\| \geq n \|x_n - y_n\|.$$

Also ist

$$\|x_n - y_n\| \leq \frac{2}{n} \sup_{x \in K} \|v(x)\| \leq \frac{2M}{n}, \quad n \geq 1,$$

denn  $\|v\|$  ist auf  $K$  stetig und daher beschränkt.

Da  $K$  kompakt ist, besitzt die Folge  $(x_n)$  eine konvergente Teilfolge mit Grenzwert  $p \in K$ . Die entsprechende Teilfolge von  $(y_n)$  konvergiert dann wegen der vorangehenden Abschätzung ebenfalls gegen  $p$ . Da aber  $v$  in einer Umgebung von  $p$  lipschitz ist, ergibt sich für hinreichend große  $n$  ein Widerspruch zur Wahl von  $x_n$  und  $y_n$ .  $\gggg$

Lipschitzstetige Funktionen auf kompakten Teilmengen eines normierten Raumes lassen sich nun zu lipschitzstetigen auf dem gesamten Raum fortsetzen, ohne die Lipschitzkonstante zu verschlechtern.

20 **Lemma** Sei  $f: M \rightarrow \mathbb{R}$   $L$ -lipschitz auf einer nichtleeren abgeschlossenen Teilmenge  $M$  von  $V$ . Dann existiert eine Fortsetzung  $\phi: V \rightarrow \mathbb{R}$  von  $f$  mit derselben Lipschitzkonstante  $L$ .  $\times$

◀◀◀ Nach Voraussetzung gilt

$$|f(u) - f(v)| \leq L \|u - v\|, \quad u, v \in M. \tag{6}$$

Fixieren wir irgendein  $u_0$  in  $M$ , so gilt für jedes  $x \in V$  und  $u \in M$  aufgrund der Dreiecksungleichung die obere Abschätzung

$$\begin{aligned} f(u) - L \|x - u\| &\leq f(u_0) + |f(u) - f(u_0)| - L \|x - u\| \\ &\leq f(u_0) + L \|u - u_0\| - L \|x - u\| \\ &\leq f(u_0) + L \|x - u_0\|. \end{aligned}$$

Die linke Seite ist somit für alle  $u \in M$  gleichmäßig beschränkt und damit

$$\phi : V \rightarrow \mathbb{R}, \quad \phi(x) := \sup_{u \in M} (f(u) - L \|x - u\|)$$

wohldefiniert.

Aus (6) folgt andererseits  $f(v) \geq f(u) - L \|v - u\|$  und deshalb

$$\sup_{u \in M} (f(u) - L \|v - u\|) = f(v), \quad v \in M.$$

Also ist  $\phi = f$  auf  $M$  und damit  $\phi$  eine Fortsetzung von  $f$  auf ganz  $V$ .

Nun gilt für jedes  $y \in V$

$$\phi(x) \geq f(u) - L \|y - u\| - L \|x - y\|, \quad u \in M.$$

Also gilt dies auch für das Supremum über  $u \in M$  und deshalb

$$\phi(x) \geq \phi(y) - L \|x - y\|.$$

Dasselbe gilt mit den Rollen von  $x$  und  $y$  vertauscht, so dass wir insgesamt

$$|\phi(x) - \phi(y)| \leq L \|x - y\|$$

erhalten. Somit ist  $\phi$   $L$ -Lipschitz auf  $V$ .  $\gggg$

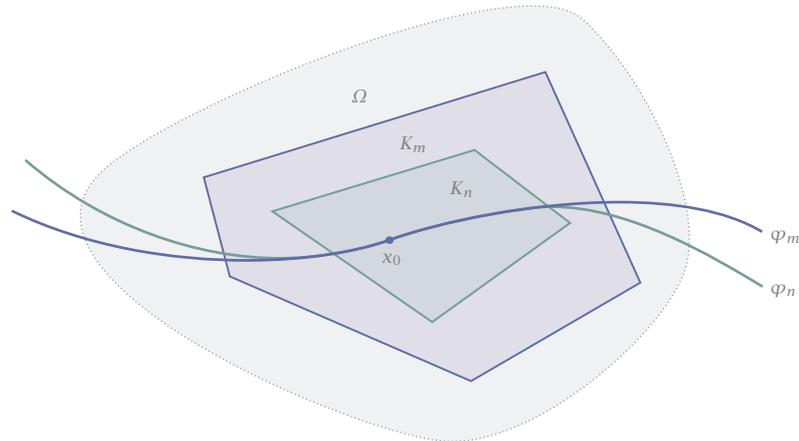
**Korollar** Jedes Lipschitzstetige Vektorfeld auf einer kompakten Menge in  $V$  besitzt eine Lipschitzstetige Fortsetzung auf ganz  $V$ .  $\times$

$\llll$  Wähle eine beliebige Basis in  $V$ , und setze jede einzelne Komponentenfunktion mit dem vorangehenden Lemma auf ganz  $V$  fort. Die Behauptung für die daraus resultierende Fortsetzung des gesamten Vektorfeldes folgt, weil alle Normen in  $V$  äquivalent sind.  $\gggg$

### ■ Lokale Lösungen

- 21 **Lokaler EE-Satz** Das Vektorfeld  $v$  sei auf einem Gebiet  $\Omega$  lokal Lipschitzstetig. Dann besitzt jedes zugehörige Anfangswertproblem eine eindeutige maximale Lösung.  $\times$

Abb 5 Konstruktion einer maximalen Lösungskurve



«»» Zu jedem Gebiet  $\Omega$  existiert eine *Ausschöpfung*

$$K_1 \subset K_2 \subset \dots \subset \Omega, \quad \bigcup_{n \geq 1} K_n = \Omega,$$

durch kompakte Teilmengen - zum Beispiel

$$K_n = \{x \in \Omega : \text{dist}(x, \Omega^c) \geq 1/n \wedge \|x\| \leq n\}.$$

Aufgrund von Lemma K<sub>19</sub> ist die Einschränkung  $v|_{K_n}$  gleichmäßig lipschitzstetig, und aufgrund von Lemma L<sub>20</sub> kann es von dort zu einem gleichmäßig lipschitzstetigen Vektorfeld  $v_n$  auf ganz  $V$  fortgesetzt werden.

Sei nun  $x_0 \in \Omega$  ein beliebiger Anfangswert, und ohne Beschränkung der Allgemeinheit sei  $x_0 \in K_1$ . Für jedes  $n \geq 1$  existiert dann eine eindeutige globale Lösung  $\varphi_n$  zum Vektorfeld  $v_n$  und Anfangswert  $x_0$ , und zu dieser ein größtes *offenes* Intervall  $I_n \ni 0$  mit der Eigenschaft

$$\varphi_n(I_n) \subset K_n.$$

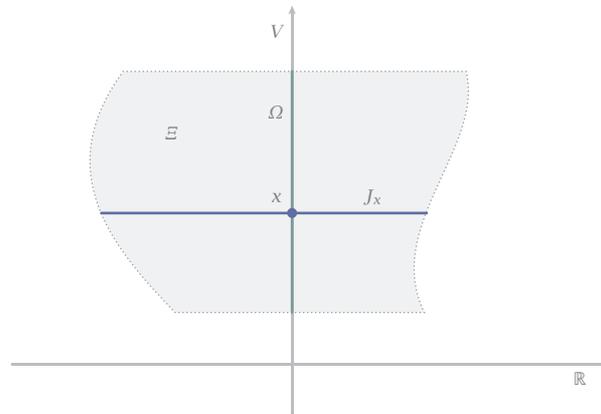
Eventuell gilt auch  $\varphi_n(I_n^-) \subset K_n$ , aber das ist unerheblich. Wegen  $K_1 \subset K_2 \subset \dots$  gilt dann auch  $I_1 \subset I_2 \subset \dots$  sowie

$$\varphi_m|_{I_n} = \varphi_n, \quad m \geq n.$$

Setze jetzt

$$J := \bigcup_{n \geq 1} I_n$$

Abb 6

Die Menge  $\mathcal{E}$ 

und definiere  $\varphi: J \rightarrow \Omega$  durch  $\varphi|_{I_n} = \varphi_n$ . Aufgrund des Eindeutigkeitsatzes 8 ist  $\varphi$  eine wohldefinierte Lösung zum Anfangswert  $x_0$  innerhalb von  $\Omega$ .

Um ihre Maximalität zu zeigen, betrachte beispielsweise

$$J_+ = J \cap [0, \infty) = [0, b), \quad 0 < b \leq \infty.$$

Ist  $b = \infty$ , so ist  $J_+$  sicher maximal. Sei also  $b < \infty$ . Gäbe es eine Lösung zum selben Anfangswert über den Zeitpunkt  $b$  hinaus, so existierte  $\lim_{t \nearrow b} \varphi(t)$ , und der kompakte Kurvenabschnitt  $\varphi([0, b])$  wäre im Innern einer der kompakten Mengen  $K_n$  enthalten. Dies aber widerspricht der Definition der Intervalle  $I_n$  und  $J$ .  $\gggg$

Der *maximale Fluss* eines Vektorfeldes  $v$  ist die Bündelung aller seiner maximalen Lösungskurven. Wir setzen

$$\mathcal{E} = \bigcup_{x \in \Omega} J_x \times \{x\} = \{(t, x) \in \mathbb{R} \times \Omega : t \in J_x\},$$

wobei  $J_x$  das maximale Existenzintervall der Lösungskurve zum Anfangswert  $x$  bezeichnet, und definieren

$$\Phi: \mathcal{E} \rightarrow \Omega, \quad (t, x) \mapsto \varphi(t, x)$$

genau wie im Fall des globalen Flusses. Dann gilt folgender

- 22 **Satz** Die Menge  $\mathcal{E}$  ist eine offene Umgebung von  $\{0\} \times \Omega \subset \mathbb{R} \times \Omega$ , und  $\Phi$  ist ein maximaler Fluss auf  $\Omega$  bestehend aus maximalen Lösungskurven des Vektorfeldes  $v$ .  $\times$

$\llll$  Dies ist als Übung überlassen 6.  $\gggg$

*Lokal* gilt für den maximalen Fluss dasselbe wie für den globalen Fluss im Flusssatz 13, also

$$\Phi^0(x) = x, \quad \Phi^{t+s} = \Phi^t(\Phi^s(x)),$$

wann immer alle Ausdrücke definiert sind.