

Vü-5

10.6.2021

---

4:07

$$\langle Ax, y \rangle = \langle x, A^T y \rangle$$

ini defenisi.

Def re  $A^T$ ,

"adjungit konjugat"

"Satz" . Given  $A : U \rightarrow V$ ,  
 $U$  finite re. Then  $\cong$ ,  $A^T$  :

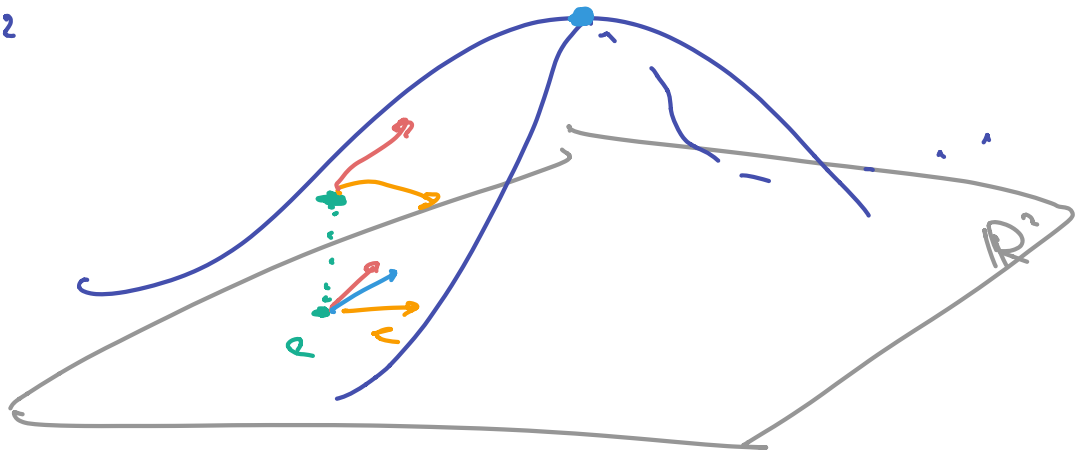
$$\langle Ax, y \rangle = \langle x, A^T y \rangle .$$

Spasi :  $\mathbb{R}^n$ ,  $A$  is a matrix  
 $\langle \cdot, \cdot \rangle$  is a scalar  
and is  $A^T$  transpose of  $A$ .

Richtig  $\rightarrow$  stat. Funkt. Analysis:

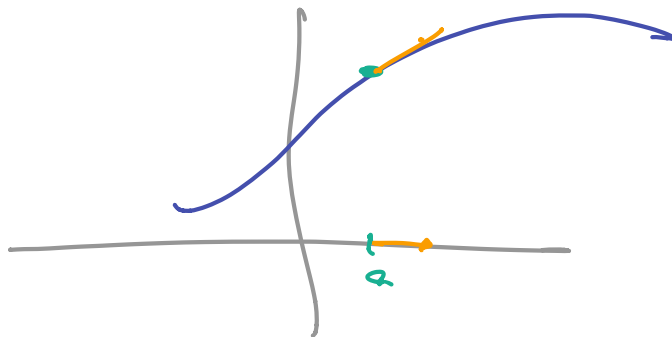
$$F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$n=2$



$$f_t(a) := f(a+te) :$$

$f'_t(a)$  Ausdrücken



$$e : \|e\| = 1 \quad e \text{ r.f.}$$

$$e \in \mathbb{S}^n = \{ \|x\| = 1 \} \subset \mathbb{R}^n$$

$$f_e(t) := f(a+te) :$$

$$\frac{d}{dt} f_e(t) = Df(a+te) \cdot (a+te)'$$

$$= \underbrace{Df(a)} \cdot e$$

$$= Df(a) \cdot e \quad \text{für } t=0.$$

1 Betrachte, für  $\alpha \neq 0$  und  $b > 0$ , die Kurve

$$\gamma: [0, b] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \gamma(t) = e^{\alpha t}(\cos(t), \sin(t)).$$

- Zeigen sie, dass  $\gamma$  rektifizierbar ist.
- Berechnen sie die Bogenlänge  $L_{[0,b]}\gamma$ .
- Für welche  $\alpha$  existiert  $\lim_{b \rightarrow \infty} L_{[0,b]}\gamma$ ?

a.  $\text{ke}$ , da  $\gamma \in C^1$ .

b. 
$$\dot{\gamma} = \alpha e^{\alpha t} (\cos t, \sin t) + e^{\alpha t} (-\sin t, \cos t)$$

$$\|\dot{\gamma}\|^2 = \|\dot{\gamma}_I\|^2 + \|\dot{\gamma}_R\|^2$$

*DyR.*

$$= \alpha^2 e^{2\alpha t} + e^{2\alpha t}$$

$$= (\alpha^2 + 1) e^{2\alpha t}$$

$$\|\dot{\gamma}\| = \sqrt{\alpha^2 + 1} \cdot e^{\alpha t}$$

$$L_{[0,b]}\gamma = \int_0^b \|\dot{\gamma}\|$$

$$= \sqrt{\alpha^2 + 1} \int_0^b e^{\alpha t}$$

$$= \begin{cases} b, & \alpha = 0 \\ \frac{\sqrt{\alpha^2 + 1}}{\alpha} (e^{\alpha b} - 1), & \alpha \neq 0 \end{cases}$$

c.  $\lim_{b \rightarrow \infty} \dots$  für  $\alpha < 0$ .

□

2 Man zeige, dass die Abbildungen

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, f(x) = \begin{pmatrix} 1+x \\ x^2 \end{pmatrix},$$

$$g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, g(x) = x^2 + y^2$$

total differenzierbar sind.

$$f(a+h) = \begin{pmatrix} 1+a+h \\ (a+h)^2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1+a \\ a^2 \end{pmatrix} + h \begin{pmatrix} 1 \\ 2a \end{pmatrix} + o^2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

"in h entwickeln"

$$= \underbrace{f(a)} + \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 2a \end{pmatrix}} \cdot h + o(h)$$

Also:

$$Df(a) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2a \end{pmatrix}$$

$$Df(a)h = \begin{pmatrix} 1 \\ 2a \end{pmatrix} \cdot h$$

$$f(h) = o(h) \quad \text{"für } h \rightarrow 0$$

$$\Leftrightarrow \left| \frac{f(h)}{h} \right| \rightarrow 0, \quad h \rightarrow 0$$

$$f(h) = o(h) \quad \text{für } h \in \mathbb{R}$$

$$\Leftrightarrow |f(h)| \leq h \cdot |c|$$

$$\Leftrightarrow \left| \frac{f(h)}{h} \right| \leq c$$

$$\begin{aligned}
 \underline{f(a+h)} &= \begin{pmatrix} a+h \\ (a+h)^2 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} a+h \\ a^2 + 2ah + h^2 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} (a) + h \\ a^2 + 2a \cdot h + h^2 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} a \\ a^2 \end{pmatrix} + h \begin{pmatrix} 1 \\ 2a \end{pmatrix} + h^2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$


---

$$g(x,y) = x^2 + y^2$$

$$g(x_1, x_2) = x_1^2 + x_2^2$$

$$\begin{aligned}
 g(a+h) &= (a_1+h_1)^2 + (a_2+h_2)^2 \\
 &= a_1^2 + 2a_1h_1 + h_1^2 \\
 &\quad + a_2^2 + 2a_2h_2 + h_2^2
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= a_1^2 + a_2^2 + 2a_1h_1 + 2a_2h_2 \\
 &\quad + h_1^2 + h_2^2
 \end{aligned}$$

$$= g(a) + 2 \underline{a^T h} + O(h^2)$$

$$a = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}, \quad h = \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \end{pmatrix}$$

\*:

$$Dg(a)h = 2a^T h$$

$$Dg(a) = 2a^T$$

$$D: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$Dg = \begin{matrix} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{matrix} \quad \begin{matrix} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{matrix} \\ 1 \times 2 \text{ - Matrix}$$

Satz: (i)  $f(x) = o(x^2)$   
 $\Rightarrow f(x) = o(x)$

Wsk:

$$(i) : |f(x)| \leq c \cdot |x|^2$$

$$\frac{|f(x)|}{|x|} \leq c \cdot |x| \rightarrow 0 \\ \text{für } x \rightarrow 0.$$

Kont:  $o(x^2) \neq o(x)!$

Satz:

$$o(x^2) \Rightarrow o(x).$$

### 3 Die Funktion

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x, y) \doteq (x^2 + y^2) \sin \frac{1}{x^2 + y^2}$$

ist in  $(0, 0)$  differenzierbar, aber nicht partiell stetig differenzierbar.

Sei  $z = (x, y)$ . Dann

$$f(z) = f(x, y) = \underbrace{(x^2 + y^2)}_{|z|^2} \sin \left( \frac{1}{|z|^2} \right)$$

$$|z| = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$2) \quad |f(z)| = O(|z|^2)$$



$f$  ist in  $z=0$  total diff.,  
 $f'(0) = \underline{\underline{0}}$ .

D: 
$$\frac{|f(z) - f(0) - 0 \cdot z|}{|z|}$$

$$= \frac{|f(z)|}{|z|} = \frac{|z| \cdot \sin \frac{1}{|z|^2}}{|z|} \rightarrow 0 \quad \checkmark$$

$$\frac{|f(z+h) - f(z) - Lh|}{|h|} \rightarrow 0$$

$$z = 0, \quad z = z, \quad f(z) = 0, \quad L = 0$$



$$(z^2 = x^2 + y^2)$$

$$f(z) = f(x+iy) = (z^2) \sin\left(\frac{1}{z^2}\right)$$

Der

$$f_x = 2x \cdot \sin\left(\frac{1}{z^2}\right) + (z^2)^{-2} \cos\left(\frac{1}{z^2}\right) \cdot \frac{-2x}{z^2}$$

$$= 2x \cdot \sin\left(\frac{1}{z^2}\right) - \frac{2x}{z^2} \cos\left(\frac{1}{z^2}\right)$$

Werte bei:  $f_x$  an  $z_0$  mit  $f'_0$

Case:  $z_0 = 0$

$$(z_0)^2 = \frac{1}{20R}, \quad R \rightarrow \infty$$

Ans:

$$f_x(z_0) = -2x_0 \cdot 2\pi R \sim \frac{1}{\sqrt{R}} \rightarrow -\infty, \quad R \rightarrow \infty$$

$$x_0 = y_0 = \frac{1}{\sqrt{2}} \frac{1}{\sqrt{20R}}$$

- 4 Man bestimme die Jacobimatrizen der Abbildungen

$$f: (0, \infty) \times (0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad f(x, y) = (xy, \sqrt{x}/y)^T = \begin{pmatrix} f_1 \\ f_2 \end{pmatrix}$$

$$g: \mathbb{R}^2 \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}, \quad g(x, y) = \log(x^2 + y^2)$$

sowie

$$h = g \circ f.$$

$$J_f = \begin{pmatrix} \overset{xy}{\partial_x f_1} & \overset{\frac{\sqrt{x}}{y}}{\partial_y f_1} \\ \partial_x f_2 & \partial_y f_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y & x \\ \frac{1}{2y\sqrt{x}} & -\frac{\sqrt{x}}{y^2} \end{pmatrix}.$$

$$J_g = \left( \partial_x g, \partial_y g \right) = \left( \frac{2x}{x^2 + y^2}, \frac{2y}{x^2 + y^2} \right).$$

Jetzt  $h = g \circ f$  :

$$J_h = J(g \circ f) = (J_g) \circ f \cdot J_f$$

$$= \left( \frac{2x}{x^2 + y^2}, \frac{2y}{x^2 + y^2} \right) \Big|_{(xy, \sqrt{x}/y)} \cdot J_f$$

$$= \frac{1}{x^2 + y^2} \left( \underset{xy}{2x}, \underset{\frac{\sqrt{x}}{y}}{2y} \right) \Big|_{\left( \underset{xy}{xy}, \underset{\frac{\sqrt{x}}{y}}{\frac{\sqrt{x}}{y}} \right)} \cdot J_f$$

$$= \frac{1}{x^2 y^2 + \frac{x}{y^2}} \left( 2xy, 2\frac{x}{y} \right) \cdot \begin{pmatrix} y & x \\ \frac{1}{2y\sqrt{x}} & -\frac{1}{y^2\sqrt{x}} \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{x^2 y^2 + \frac{x}{y^2}} \left( 2xy^2 + \frac{1}{y^2}, 2x^2 y - 2\frac{x}{y^2} \right)$$

$$= \left( \frac{2xy^2 + 1}{x^2 y^2 + x}, \frac{2x^2 y - 2}{x y^2 + y} \right)$$

$xy \neq 0$ .

5 Sei  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  differenzierbar und  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Gilt

$$f(tx) = t^\lambda f(x), \quad t > 0, \quad x \in \mathbb{R}^n,$$

so folgt

$$Df(x)x = \lambda f(x).$$

Hiervon gilt auch die Umkehrung. *Hinweis:* Fixiere  $x$  und bestimme eine DGL für

$$\varphi(t) = t^\lambda f(x) - f(tx).$$

$$\begin{aligned} Df(x)x &= \frac{d}{dt} f(tx) \Big|_{t=1} = Df(tx) \Big|_{t=1} (f_x)' \\ &= \frac{d}{dt} t^\lambda f(x) \Big|_{t=1} = Df(x)x \\ &= \lambda t^{\lambda-1} f(x) \Big|_{t=1} \\ &= \lambda f(x). \end{aligned}$$

Umgekehrt: Behauptung:

$$\varphi(1) = 0$$

$$\varphi(t) = t^\lambda f(x) - f(tx), \quad t > 0.$$

Für  $\varphi$  gilt:

$$\varphi'(t) = \lambda t^{\lambda-1} f(x) - \frac{d}{dt} f(tx)$$

$$= \frac{d}{dt} (t^\lambda f(x) - f(tx))$$

$$= \frac{d}{dt} \varphi(t)$$

Ans:

$$f'(x) = \lambda \cdot f(x)$$

Separate Dye!

1.  $f = 0$  is a solution.

2.  $f \neq 0 \implies f(x) = \alpha x^\lambda, \alpha \neq 0$

Answer:  $f(x) = 0$ .

Ans:  $f = 0$

$(\implies) f(x) = \lambda^\lambda f(x)$   $\textcircled{N}$

